



## PLATEFORME



## Plateforme ECCAMI



Mise à jour novembre 2025



<https://eccami.fr/>

Partage de ressources matérielles de navigation et imagerie échographique, banque de 15 fantômes, bras haptique, table de navigation. La plateforme ECCAMI vise à regrouper et à promouvoir l'ensemble des interactions entre industriels, chercheurs et cliniciens au sein d'un centre d'excellence dédié à l'innovation et à la valorisation de la chirurgie digitale et robotique.

La Chirurgie Digitale et Robotique regroupe l'ensemble des technologies du bloc opératoire et des interventions permettant d'aider des praticien·nes à réaliser des gestes médico-chirurgicaux de façon précise, rationnelle, quantitative et optimale.

### DOMAINES D'APPLICATION

#### A quoi cela sert ?

- **Soutien à l'innovation** de rupture pour les interventions médicales assistées par ordinateur (26 projets « Coup de pouce » soutenus depuis 2012).
- **Partage de ressources** matérielles (plus d'un million d'euros d'équipements à haute valeur technologique) : navigation et imagerie échographique, banque de 15 fantômes, logiciels...
- **Accueil de nouveaux projets** : mise en relation avec des experts, aide à l'évaluation de l'intérêt de l'approche, au montage de projets collaboratifs et à la réalisation de démonstrateurs de preuve de concept (proof of concept).
- **Démonstration** du service médical attendu (SMA) et du service médical rendu (SMR) par des approches innovantes pour les gestes médico-chirurgicaux assistés par ordinateur (en liaison avec le réseau des CIC-IT).
- Valorisation des projets dans la vitrine ECCAMI et Medytec.

- Fantômes : abdomen, pelvis, prostate, rachis, sein, tête (CIRS models)
- Etalonnage échographie (Multi Purpose, Multi Tissue Ultrasound Phantom, Doppler Ultrasound Flow Simulator)
- Ecographe (Supersonic Imagine Aixplorer MACH 2, Ultrasonix SonixTouch)
- Bras haptique (Force Dimension OMEGA 7)
- Contrôle de mouvement submicrométrique (table de translation Axmo Precision)

### CONTACTS Recherche

**M. Taha Chikhaoui**

TIMC, CNRS/UGA

Mail : [Taha.Chikhaoui@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:Taha.Chikhaoui@univ-grenoble-alpes.fr)

### CONTACTS Collaboration

**Véronique Ribière**

Mail : [veronique.riberie@cnrs.fr](mailto:veronique.riberie@cnrs.fr)

### OPPORTUNITES DE COLLABORATION

- ✓ Preuves de concept, adaptations sur-mesure
- ✓ Co-développement ou transfert technologique
- ✓ Collaboration via projets collaboratifs

### MOTS CLE

GMCAO, chirurgie robotique, chirurgie digitale, fantômes, preuve de concept, service médical attendu, service médical rendu

**MATURITE TECHNOLOGIQUE**  
Systèmes commercialisés